



Original Article

Calculation of the movement of iron-coated carbon nanotubes in the electromagnetic field

Mohamad Mansouri*

Department of Physics, Khatam al-Anbia University of Air Defense, Tehran, Iran.

Received: Jul 29, 2024

Revised: Aug 30, 2024

Accepted: Oct 05, 2025

Abstract: In this Article, there is a system which is consisted of Carbon NanoTube (CNT), Iron NanoParticles and Heavy molecules. This system is proposed for application which a CNT attached to the Iron NanoParticles and the other end is attached to the heavy molecules. This system stand inside fluids, first it has put into a electric field to select a particular direction. Then apply the magnetic circuit peak to the electric field. This electric field causes the system to spin, consequently to this system spinning; system exerts a force to the fluids. The fluid applies that force counter to the system as well and cause system to move. In order to obtain the system movement equation in one period, we divide it into four regions and study each region separately, finally the overall movement of the system is obtained by putting together the results of each of the four regions.

Keywords: Carbon Nanotubes, Magnetic Nanoparticles, Equation Of Motion.

*Corresponding Author: m.mansouri@khadu.ac.ir

How to Cite This Article:

Mansouri M, Calculation of the movement of iron-coated carbon nanotubes in the electromagnetic field. Nanomeghyas. 2025; 12(1): 11-24. DOI: [10.22034/ns.2025.722231](https://doi.org/10.22034/ns.2025.722231)





محاسبه حرکت نانولوله کربنی آهن دار در میدان الکترومغناطیسی

محمد منصوری*

گروه فیزیک دانشکده علوم پایه، دانشگاه پدافند هوایی خاتم الانبیاء(ص)، تهران، ایران

تاریخ پذیرش: ۱۴۰۳/۰۷/۱۴

تاریخ بازنگری: ۱۴۰۳/۰۶/۰۹

تاریخ دریافت: ۱۴۰۳/۰۵/۰۸

چکیده: در این مقاله سیستمی داریم که از نانو لوله کربنی، نانوذرات آهن و مولکول سنگین (مانند فلورین) تشکیل شده است به گونه‌ای که یک سر نانو لوله کربنی به نانو ذرات آهن و سر دیگر آن به مولکول سنگین متصل است. این سیستم درون سیال قرار دارد. ابتدا یک میدان الکتریکی به آن وارد می‌گردد تا جهت خاصی را در فضا گزینش کند، سپس میدان مغناطیسی را عمود بر میدان الکتریکی اعمال می‌کنیم که موجب چرخش سیستم می‌گردد. در اثر این چرخش سیستم نیروی را به سیال وارد می‌کند و سیال نیز همان نیرو را در خلاف جهت به سیستم وارد می‌کند که موجب حرکت سیستم می‌گردد. برای بدست آوردن معادله حرکت سیستم در یک پریود آن را به چهار ناحیه تقسیم می‌کنیم و هر ناحیه را به طور مجزا بررسی می‌کنیم، در نهایت حرکت کلی سیستم، با کنار هم قرار دادن نتایج هریک از چهار ناحیه به دست می‌آید.

واژگان کلیدی: نانولوله های کربنی، نانوذرات مغناطیسی، معادله حرکت

*m.mansouri@khadu.ac.ir

نحوه استناد به این مقاله:

منصوری، محمد. (۱۴۰۳). محاسبه حرکت نانولوله کربنی آهن دار در میدان الکترومغناطیسی. *نانو مقیاس*، ۱۲(۱)، ۱۱-۲۴.

DOI: 10.22034/ns.2025.722231

۱- مقدمه

عنوان «فضاهای زیادی در سطح پایین وجود دارد» مطرح کرد که منظور او امکان وجود مواد در ابعاد نانومتر بود. او دستکاری اتم‌های منفرد برای ساختن ساختارهای کوچک جدید که خواص بسیار متفاوتی دارند را مطرح کرد. در واقع مقیاس طول بسیار مهم است. زیرا خواص موجی شکل الکترون‌های داخل ماده و اثر متقابل اتم‌ها بر یکدیگر از جابه‌جایی مواد در مقیاس نانو اثر می‌پذیرند [۴]. با تولید ساختارهایی در مقیاس نانومتر امکان کنترل خواص

فناوری نانو یا نانو تکنولوژی مهارماده در ابعاد کمتر از میکرومتر، معمولاً در حدود ۱ تا ۱۰۰ نانومتر است [۱،۲]. امکان مهندسی در مقیاس مولکول برای اولین بار توسط ریچارد فاینمن، [۳] برنده جایزه نوبل فیزیک مطرح شد. البته جایزه نوبل وی به خاطر تحقیقاتش در زمینه الکتروپدینامیک کوانتومی بود. در سال ۱۹۶۰ فاینمن سخنرانی پیش‌گویانه‌ای تحت



کربن-کربن بیپچیم ساختار آرمچر^۴ را خواهیم داشت ولی اگر جهت پیچش با پیوندهای کربن-کربن موازی نباشد ساختارهای زیگزاگ^۵ و کایرال^۶ را خواهیم داشت. [۱۶-۱۱]

۳- نانو ذرات مغناطیسی

عناصر پایه در نانو آنهائی هستند که خواصشان در مقیاس نانو با خواصشان در مقیاس بزرگتر متفاوت است. نانوذرات جزء عناصر پایه دسته‌بندی می‌گردند. یک نانوذره، ذره‌ای است که ابعاد آن ۱ تا ۱۰۰ نانومتر باشد. نانوذرات در اندازه‌های پایین نانوخوشه به حساب می‌آیند. نانوبلورها نیز زیرمجموعه نانوذرات هستند. نانوذرات مغناطیسی مانند نانوذرات آهن وقتی در میدان مغناطیسی قرار می‌گیرند دیگر بحث هم جهتی حوزه‌ها در آنها مطرح نیست زیرا هر ذره تنها شامل یک حوزه است بنابراین برای ایجاد خواص مغناطیسی در این مواد به میدان کمتری احتیاج داریم و از نظر زمانی نیز با سرعت خیلی زیاد مغناطیسی می‌گردند [۱۷]. مواد فرومغناطیس دارای حوزه‌های مغناطیسی بوده که هر حوزه شامل هزاران اتم می‌باشد وقتی این مواد در میدان مغناطیسی قرار می‌گیرند، حوزه‌ها سعی در هم خط شدن با خطوط میدان می‌کنند. خاصیت مغناطیسی این مواد به سرعت تغییر مسیر در حوزه‌ها بستگی دارد. بنابراین مواد فرومغناطیس دو دسته‌اند: مواد فرومغناطیس نرم و مواد فرومغناطیس سخت [۱۷ و ۱۸]. آهن جزء مواد فرومغناطیسی نرم و آلیاژهای نیکل جزء مواد فرومغناطیسی سخت هستند. سه عنصر آهن، کبالت و نیکل و آلیاژهای مختلف آنها جزء مواد فرومغناطیس هستند اما اگر دمای آنها از دمای معینی که دمای کوری نامیده می‌شود بالاتر رود پارامغناطیس می‌شوند. برای آهن دمای کوری ۱۰۴۳ درجه سانتیگراد می‌باشد. [۲۰-۱۷]

۴- محاسبه معادله حرکت نانولوله کربنی آهن‌دار در میدان الکترومغناطیسی

ذاتی مواد وجود دارد. یعنی می‌توان دمای ذوب، خواص مغناطیسی و ظرفیت بار و حتی رنگ مواد را بدون تغییر در ترکیب شیمیائی آنها تغییر داد [۵۶]. در این مقاله می‌خواهیم حرکات سیستمی را بررسی کنیم که وظیفه‌اش حمل دارو می‌باشد و به وسیله میدان الکترومغناطیسی هدایت می‌شود. این سیستم از یک نانو لوله کربنی تشکیل شده است که از یک سمت به اتم‌های آهن متصل می‌گردد و از سمت دیگر به مولکول سنگینی مانند فلورین که قابلیت حمل دارو را دارد [۷]. این سیستم درون یک سیال قرار دارد که می‌تواند آب یا خون باشد. لذا ابتدا توضیحاتی مختصر در مورد نانولوله‌ها و نانوذرات مغناطیسی صحبت شده است چرا که یک سر نانولوله به این گونه ذرات متصل می‌شود و سپس معادله حرکت این سیستم را به دست آورده و مورد بررسی قرار داده و در شرایط مختلف میزان جابه‌جائی، شتاب و سرعت سیستم را محاسبه کرده‌ایم.

۲- ساختار نانو لوله‌های کربنی

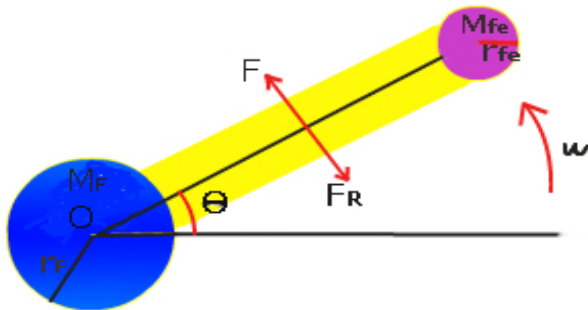
در سال ۱۹۹۱ توسط پژوهشگر ژاپنی به نام سومیو ایجیما^۱، [۸] آزمایشی به وقوع پیوست که تا به حال سهم بسزائی در توسعه نانو تکنولوژی داشته است. او در حال تغییر روش تحقیقات قبلی برای تولید فلورین بود که به طور اتفاقی نانو لوله کربنی تولید کرد او به جای اتصال دو الکتروود گرافیت آنها را در فاصله کمی از یکدیگر قرار داد و بین آنها قوس الکتریکی برقرار کرد. این قضیه باعث شد برای اولین بار نانو لوله کربنی تولید شود. دو نوع ساختار متفاوت برای نانو لوله کربنی وجود دارد: ۱- نانو لوله‌های تک‌جداره ۲- نانو لوله‌های چند جداره [۹]. برای نانولوله‌های کربنی تک دیواره سه ساختار تعریف شده است. هرچند که این ساختارها واقعاً از لوله کردن ورقه‌های گرافیت به دست نمی‌آیند [۱۰ و ۱۱] و می‌توان با در نظر گرفتن مسیر و جهت پیچش گرافیت بیان کرد. اگر ورقه گرافیت را در جهتی موازی با پیوندهای

4. Armchair
5. Zigzag
6. Chiral

1. Sumio Iijima
2. Single wall
3. Multi wall

۴-۱ تأثیر میدان الکتریکی

سیستمی را در نظر می‌گیریم که دارای یک نانولوله کربنی می‌باشد که ۱۲۰ اتم کربن در امتداد طول و ۲۲ اتم کربن در راستای سطح مقطع میله وجود دارد. یک سر این نانولوله را به نانوذرات آهن وصل می‌کنیم و سر دیگر آن به مولکول سنگینی مانند فولرین متصل می‌شود. جرم ذرات آهن را با M_{Fe} و جرم فولرین را با M_F و جرم نانولوله کربنی را با M_C نمایش می‌دهیم و طول نانولوله کربنی L است. سیستم ما که اکنون در سیال قرار دارد جهت خاصی ندارد. برای آنکه سیستم جهت خاصی را در فضا اختیار کند میدان الکتریکی را اعمال می‌کنیم. این میدان باعث می‌شود نانولوله کربنی پلاریزه شود و دو قطبی حاصل از این پلاریزاسیون در جهت میدان قرار می‌گیرد. اگر این دو قطبی از حالت تعادل خارج گردد مجدداً به حالت تعادل خود برمی‌گردد. بنابراین چرخش در سیستم خواهیم داشت. (شکل ۱)



شکل (۲): نیروی رانشی که بر اثر چرخش نانولوله کربنی از طرف سیال بر سیستم وارد می‌شود.

۴-۲-۱- محاسبه نیروی F_R

برای به دست آوردن نیروی F_R در شکل ۲ باید تغییر اندازه حرکت سیستم را به دست آوریم و باید در مرکز جرم محاسبه گردد. ما توزیع جرم در سیستم را به نحوی در نظر می‌گیریم که مرکز جرم در وسط جرم سنگین واقع شود. در شکل ۲ این نقطه با O نمایش داده شده است.

$$P = F_R T \Rightarrow \Delta P = F_R \Delta T \quad (1)$$

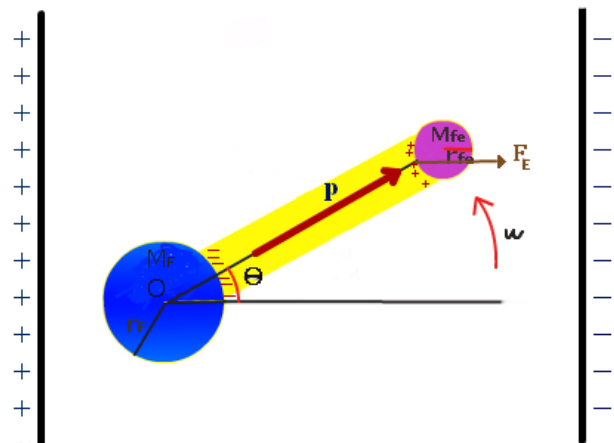
$$\left\{ P = M_C V \Rightarrow \Delta P = M_C \Delta V \right. \quad (2)$$

$$\left. \left\{ V = r\omega \Rightarrow \Delta V = r\Delta\omega \Rightarrow \Delta V = L/2 \Delta\omega \right. \right. \quad (3)$$

اگر L طول نانولوله باشد $r=L/2$

از موارد (۱) و (۲) و (۳) نتیجه می‌گیریم:

$$F_R \Delta T = m_C L/2 \Delta\omega$$



شکل (۱): اتم Fe به چند مولکول سنگین بوسیله یک میله نانوکربنی متصل شده است. سیستم در یک میدان الکتریکی یکنواخت E_0 قرار گرفته و به اندازه θ منحرف شده است.

۳-۲ حرکت نانو لوله در سیال

در شکل ۱ این مطلب نشان می‌دهد که میدان الکتریکی موجب چرخش سیستم گردید، حال اگر

در نتیجه خواهیم داشت:

میدان مغناطیسی در چهار ناحیه به صورت زیر است:

$$B_1(T) = B_0 \frac{T - T_0}{\Delta T}$$

$$B_2(T) = B_0 - \frac{B_0}{\Delta T} (T - T_1)$$

$$B_3(T) = \frac{-B_0}{\Delta T} (T - T_2)$$

$$B_4(T) = -B_0 + \frac{B_0}{\Delta T} (T - T_3)$$

$$F_R = m_c \frac{L \Delta \omega}{2 \Delta T} \Rightarrow F_R = -\frac{m_c L}{2} \ddot{\theta}$$

با جایگزین کردن مقدار m رابطه (۱) به دست می آید.

$$m_c = \rho \sigma L$$

$$F_R = \frac{-\rho \sigma L^2 \ddot{\theta}}{2} \quad (۱)$$

σ : سطح جانبی مؤثر نانو لوله، M_c : جرم نانو لوله، ρ : چگالی سیال می باشند. اگر نیرویی که نانو لوله به سیال وارد می کند (+) باشد F_R که ناشی از نیروی وارد از طرف سیال بر نانو لوله است (-) خواهد بود.

۳-۳-۱- محاسبه نیروی F_M

$$F_M = \frac{-\partial u}{\partial z} = -\frac{\partial u}{\partial t} \frac{\partial t}{\partial z} \quad (۱)$$

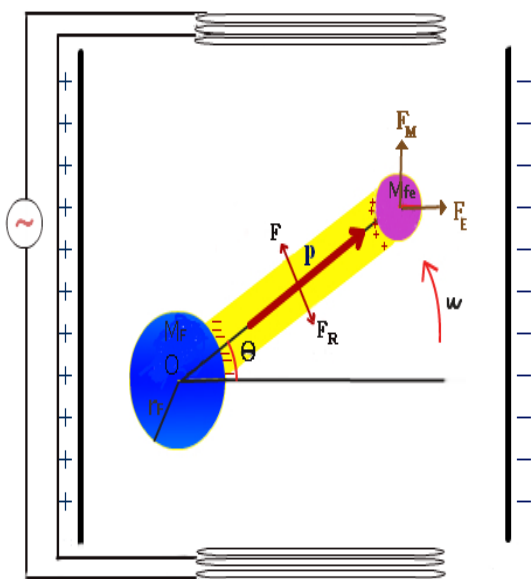
$$z = Vt \Rightarrow \frac{\partial z}{\partial T} = L\omega = L\dot{\theta} \quad (۲)$$

از (۱) و (۲) نتیجه می گیریم:

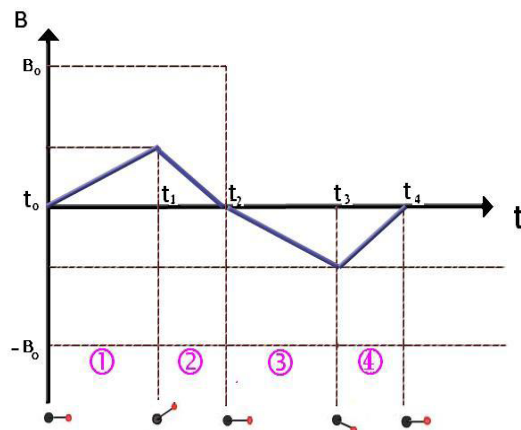
$$F_M = -\frac{\partial u}{\partial T} \left(\frac{1}{L\dot{\theta}} \right) \quad (۳)$$

۳-۴ تأثیر میدان مغناطیسی

اگر یک اتم آهن را تحت تأثیر میدان مغناطیسی متناوب $B(T) = B_0 \frac{(t-t_0)}{\Delta T}$ قرار دهیم، (شکل ۳)، گشتاور دوقطبی مغناطیسی اتمی آهن، با خطوط میدان هم راستا می شود و جذب B می گردد. بنابراین به ذرات آهن نیروی مغناطیسی F_M وارد می گردد.



شکل (۴): در میدان مغناطیسی به سیستم نیروی وارد میگردد. F_M



شکل (۳): تغییرات میدان مغناطیسی نسبت به زمان در امتداد محور Z و تقسیم آن به چهار ناحیه

گشتاور ناشی از چگالی سیال

$$\tau = r \times F_R = \frac{L}{2} F_R \sin \theta$$

$$= -\frac{L}{2} F_R \quad \tau = \frac{L}{2} F_R \sin 90^\circ$$

گشتاور ناشی از میدان مغناطیسی

$$\tau = r F_M \sin(90 + \theta)$$

$$\tau = r F_M \cos \theta$$

$$r = L \Rightarrow \tau = L F_M \cos \theta$$

گشتاور ناشی از نیروی مقاوم

$$\tau = r \times F_f = -\frac{L}{2} F_f$$

نیروی مقاوم با سرعت رابطه خطی دارد:

$$F_f = b \frac{L}{2} \dot{\theta}$$

برای به دست آوردن گشتاور کل، گشتاورهای به دست آمده را با هم جمع می کنیم رابطه اصلی ۳ بدست می آید:

(۳)

$$\tau = L F_M \cos \theta - L F_E \sin \theta - \frac{L}{2} F_f - \frac{L}{2} F_R = I \ddot{\theta}$$

با جایگزین کردن نیروها خواهیم داشت:

$$\frac{L m_{Fe} B_0 \langle \cos \xi \rangle}{\Delta T L \dot{\theta}} \cos \theta - L P E_0 \sin \theta$$

$$- \frac{L b L \dot{\theta}}{4} + \frac{L \rho \sigma L^2}{4} \ddot{\theta} = I \ddot{\theta}$$

برای دامنه‌های کوچک می توان نوشت:

$$\frac{L m_{Fe} B_0 \langle \cos \xi \rangle}{\Delta T \dot{\theta}} - P E_0 \theta - \frac{b L^2}{4} \dot{\theta} + \frac{\rho \sigma L^3}{4} \ddot{\theta} = I \ddot{\theta}$$

$$\langle \cos \xi \rangle = \frac{1}{2}$$

$$\ddot{\theta} \left(I_0 - \frac{\rho \sigma L^3}{4} \right) + \frac{b L^2}{4} \dot{\theta} + P E_0 \theta = \frac{M_{Fe} B_0}{2 \Delta T} \frac{1}{\dot{\theta}}$$

فرض می کنیم دو قطبی مغناطیسی زاویه ξ با B (میدان مغناطیسی) بسازد:

$$u = -m \cdot B(t) = \frac{-m B_0 (T - T_0) \cos \xi}{\Delta T}$$

$$\frac{\partial u}{\partial T} = \frac{-m B_0}{T} \quad (۴)$$

از روابط (۴) و (۳) خواهیم داشت:

$$F_M = \frac{m B_0}{\Delta T} \frac{1}{L \theta} \langle \cos \xi \rangle \quad (۲)$$

که رابطه اصلی ۲ بدست می آید: m گشتاور دوقطبی مغناطیسی، $u(t)$: انرژی پتانسیل مغناطیسی

۴-۴- معادله حرکت سیستم در چهار ناحیه

برای بررسی حرکت سیستم، چهار ناحیه جدا از هم در نظر می گیریم و معادلات حرکت را با دو درجه آزادی (x و θ) حل می کنیم. در ناحیه اول و سوم سیستم به سمت عقب حرکت می کند ولی در ناحیه دوم و چهارم حرکت آن به سمت جلو می باشد. در لحظات T_1 و T_2 سیستم ساکن است.

۴-۴-۱- به دست آوردن معادله دیفرانسیل حرکت

ابتدا معادله گشتاور نیرو را با داشتن نیروهای مغناطیسی، الکتریکی، مقاوم و نیروی ناشی از چگالی سیال بر نانولوله می نویسیم. گشتاور ناشی از میدان الکتریکی:

$$\tau = P \times E = P E \sin \theta$$

$$P \times E = 2r F_E \sin \theta \quad \begin{cases} P = 2rq \\ F_E = qE \\ l = 2r \end{cases}$$

مقادیر P, F, l خواهیم داشت:

$$P \times E = -L F_E \sin \theta$$

$$Z = u + \frac{\alpha}{3}, \quad \gamma^3 = \beta + \frac{\alpha^3}{27}, \quad \omega_0^2 = \frac{\alpha^2}{3}$$

طبق اتحاد زیر داریم:

$$\gamma^3 - Z^3 = (\gamma - Z)(\gamma^2 + Z^2 + \gamma Z)$$

با جایگذاری خواهیم داشت:

(۱)

$$\frac{(Z - \frac{\alpha}{3})^2}{(\gamma - Z)(\gamma^2 + Z^2 + \gamma Z)} = \frac{Z^2 + \frac{\gamma^2}{9} - \frac{2}{3}\alpha Z}{(\gamma - Z)(\gamma^2 + Z^2 + \gamma Z)}$$

کسر را تجزیه می‌کنیم:

$$\frac{Z^2 + \frac{\alpha^2}{9} - \frac{2}{3}\alpha Z}{(\gamma - Z)(\gamma^2 + Z^2 + \gamma Z)} = \frac{A_1}{\gamma - Z} + \frac{A_2 Z + A_3}{\gamma^2 + Z^2 + \gamma Z}$$

(۲)

$$\begin{aligned} &= \frac{A_1(\gamma^2 + Z^2 + \gamma Z) + (A_2 Z + A_3)(\gamma - Z)}{(\gamma - Z)(\gamma^2 + Z^2 + \gamma Z)} \\ &= \frac{(A_1 - A_2)Z^2 + (A_1\gamma + A_2\gamma - A_3)Z + A_1\gamma^2 + A_3\gamma}{(\gamma - Z)(\gamma^2 + Z^2 + \gamma Z)} \end{aligned}$$

با مساوی قرار دادن عبارت‌های (۱) و (۲) خواهیم داشت:

$$\begin{cases} A_1 - A_2 = 1 \rightarrow A_2 = A_1 - 1 \\ A_1\gamma + A_2\gamma - A_3 = -\frac{2}{3}\alpha \\ A_1\gamma^2 + A_3\gamma = \frac{\alpha^2}{9} \rightarrow A_3 = \frac{1}{\gamma}(\frac{\alpha^2}{9} - A_1\gamma^2) \end{cases}$$

یکی از متغیرها را حذف می‌کنیم:

$$A_1\gamma + (A_1 - 1)\gamma - \frac{1}{\gamma}(\frac{\alpha^2}{9} - A_1\gamma^2) = -\frac{2}{3}\alpha$$

$$A_1\gamma + A_1\gamma - \gamma - \frac{\alpha^2}{9\gamma} + A_1\gamma = -\frac{2}{3}\alpha$$

عبارت را بر حسب درجه مرتب می‌کنیم.

$$\ddot{\theta} + \underbrace{\frac{bL^2/4}{I_0 - \frac{\rho\sigma L^3}{4}}}_{\alpha} \dot{\theta} + \underbrace{\frac{PE_0}{I_0 - \frac{\rho\sigma L^3}{4}}}_{\omega_0^2} \theta = \underbrace{\frac{M_{fe}B_0/2\Delta T}{I_0 - \frac{\rho\sigma L^3}{4}}}_{\beta} \dot{\theta}$$

برای به دست آوردن معادله حرکت باید رابطه اصلی ۴ معادله دیفرانسیل زیر حل شود:

$$\dot{\theta}(\ddot{\theta} + \alpha\dot{\theta} + \omega_0^2\theta) = \beta \quad (۴)$$

۴-۲-۴-۴ - حل معادله دیفرانسیل حرکت

برای حل این معادله قرار می‌دهیم:

$$\dot{\theta} = P \rightarrow \ddot{\theta} = P \frac{dP}{d\theta}$$

طرفین را بر θ^2 تقسیم می‌کنیم.

$$P^2 \frac{dP}{d\theta} + \alpha P^2 + \omega_0^2 P\theta = \beta$$

$$\left(\frac{P}{\theta}\right)^2 \frac{dP}{d\theta} + \alpha \left(\frac{P}{\theta}\right) + \omega_0^2 \left(\frac{P}{\theta}\right) = \beta$$

برای سادگی کار تغییر متغیر می‌دهیم:

$$\frac{P}{\theta} = u \rightarrow P = \theta u \rightarrow \frac{dP}{d\theta} = u + \frac{du}{d\theta} \theta$$

$$u^2(u + \frac{du}{d\theta}\theta) + \alpha u^2 + \omega_0^2 u = \beta$$

$$\frac{du}{d\theta} = \frac{\beta - (\omega_0^2 u + \alpha u^2 + u^3)}{u^2 \theta}$$

متغیرها را مرتب می‌کنیم و انتگرال می‌گیریم:

$$\frac{\alpha^3}{27} \text{ جمله } \int \frac{u^2 du}{\beta - (u^3 + \alpha u^2 + \omega_0^2 u)} = \int \frac{d\theta}{\theta}$$

مخرج کسرها اضافه و کم می‌کنیم:

تغییر متغیر می‌دهیم:

$$I_2 = \frac{A_2}{2} \int \frac{(2Z + \gamma)dZ}{\gamma^2 + Z^2 + \gamma Z}$$

$$\left(\frac{-A_2\gamma}{2} + A_3 \right) \int \frac{dZ}{\gamma^2 + Z^2 + \gamma Z}$$

رابطه بالا خود شامل دو انتگرال می باشد که آنها را
انتگرال های ۳ و ۴ می نامیم:

$$I_3 = \frac{A_2}{2} \ln(\gamma^2 + Z^2 + \gamma Z)$$

$$I_4 = \int \frac{dZ}{\gamma^2 + Z^2 + \gamma Z} = \int \frac{dZ}{\left(Z + \frac{\gamma}{2} \right)^2 + \frac{3}{4}\gamma^2}$$

برای حل انتگرال ۴ مخرج کسر را مربع کامل می
کنیم:

$$\frac{4}{3\gamma^2} \int \frac{dZ}{\left(\frac{Z + \frac{\gamma}{2}}{\frac{\sqrt{3}}{2}\gamma} \right)^2 + 1} = \frac{2}{\sqrt{3}\gamma} \tan^{-1} \left(\frac{\sqrt{3}(2Z + \gamma)}{3\gamma} \right)$$

در نهایت خواهیم داشت:

$$I = -\frac{9\gamma^2 + \alpha^2 - 6\alpha\gamma}{27\gamma^2} \ln(\gamma - Z) + \frac{-18\gamma^2 + \alpha^2 - 6\alpha\gamma}{2 \times 27\gamma^2} \ln(\gamma^2 + Z^2 + \gamma Z) +$$

$$+\frac{2}{\sqrt{3}\gamma} \tan^{-1} \left(\frac{Z - \frac{\gamma}{2}}{\frac{\sqrt{3}}{2}\gamma} \right) \times \left(-\frac{A_2\gamma}{2} + A_3 \right) = \ln\theta$$

پس از ساده سازی داریم:

$$\ln\theta = -A_1 \ln(\gamma - Z) + \frac{A_2}{2} \ln(\gamma^2 + Z^2 + \gamma Z)$$

$$+\frac{2}{\sqrt{3}\gamma} \left(-\frac{A_2\gamma}{2} + A_3 \right) \tan^{-1} \left(\frac{\sqrt{3}(2Z + \gamma)}{3\gamma} \right)$$

$$3A_1\gamma - \gamma - \frac{\alpha^2}{9\gamma} = -\frac{2}{3}\alpha$$

بدین ترتیب متغیرها به دست می آیند:

$$3A_1\gamma = \gamma + \frac{\alpha^2}{9\gamma} - \frac{2}{3}\alpha$$

$$A_1 = \frac{\gamma}{3\gamma} + \frac{\alpha^2}{27\gamma^2} - \frac{2}{9}\frac{\alpha}{\gamma}$$

$$A_1 = \frac{9\gamma^2 + \alpha^2 - 6\alpha\gamma}{27\gamma^2}$$

$$A_2 = A_1 - 1 = \frac{-2}{3} + \frac{\alpha^2}{27\gamma^2} - \frac{2}{9}\frac{\alpha}{\gamma} = \frac{-18\gamma^2 + \alpha^2 - 6\alpha\gamma}{27\gamma^2}$$

$$A_3 = \frac{1}{\gamma} \left(\frac{\alpha^2}{9} - \frac{9\gamma^2 + \alpha^2 - 6\alpha\gamma}{27} \right) = \frac{3\alpha^2 - 9\gamma^2 - \alpha^2 + 5\alpha\gamma}{27\gamma}$$

$$A_3 = \frac{2\alpha^2 - 9\gamma^2 + 6\alpha\gamma}{27\gamma}$$

بنابراین داریم:

$$\int I = \int \frac{9\gamma^2 + \alpha^2 - 6\alpha\gamma}{\gamma - Z} dZ +$$

$$\frac{-18\gamma^2 + \alpha^2 - 6\alpha\gamma}{27\gamma^2} Z + \frac{2\alpha^2 - 9\gamma^3 + 6\alpha\gamma}{27\gamma} \int \frac{dZ}{\gamma^2 + Z^2 + \gamma Z}$$

$$I_1 = -\frac{9\gamma^2 + \alpha^2 - 6\alpha\gamma}{27\gamma^2} \ln(\gamma - Z)$$

$$I_1 = -A_1 \ln(\gamma - Z)$$

برای قسمت دوم انتگرال داریم:

$$I_2 = \int \frac{A_2 Z + A_3}{\gamma^2 + Z^2 + \gamma Z} dZ = \frac{A_2}{2} \int \frac{2Z + (\gamma - \gamma)}{\gamma^2 + Z^2 + \gamma Z} dZ +$$

$$\int \frac{A_3 dZ}{\gamma^2 + Z^2 + \gamma Z}$$

بسط توابع زیر را در نظر می‌گیریم:

$$\left\{ \begin{array}{l} \ln x \approx (x-1) \\ \ln(\gamma - Z) \approx \ln \gamma - \frac{Z}{\gamma} \\ \ln(\gamma^2 + Z^2 + \gamma Z) \approx 2 \ln \gamma + \frac{Z^2 + \gamma Z}{\gamma^2} \\ \text{Arctan } x \approx x - \frac{1}{3} x^3 \end{array} \right.$$

در نتیجه:

$$\theta - 1 = -A_1 \left(\ln \gamma - \frac{Z}{\gamma} \right) + \frac{A_2}{2} \left(2 \ln \gamma + \frac{Z^2 + \gamma Z}{\gamma^2} \right) +$$

$$\frac{2}{\sqrt{3}\gamma} \left(\frac{\sqrt{3}(2Z + \gamma)}{3\gamma} \right)$$

$$\theta - 1 = -A_1 \ln \gamma + \frac{A_1}{\gamma} Z + A_2 \ln \gamma +$$

$$A_2 \left(\frac{Z^2 + \gamma Z}{2\gamma^2} \right) + \frac{2(2Z + \gamma)}{3\gamma^2}$$

بنابراین:

$$\frac{A_2}{2\gamma^2} Z^2 + \left(\frac{A_1}{\gamma} + \frac{A_2}{2\gamma} \right) Z + A_2 \ln \gamma - A_1 \ln \gamma = \theta - 1$$

$$\frac{A_2}{2\gamma^2} Z^2 + \left(\frac{A_1}{\gamma} + \frac{A_2}{2\gamma} \right) Z + (A_2 - A_1) \ln \gamma - \theta + 1 = 0$$

Z برابر است با:

$$Z = \frac{-\left(\frac{A_1}{\gamma} + \frac{A_2}{2\gamma}\right) \pm \sqrt{\left(\frac{A_1}{\gamma} + \frac{A_2}{2\gamma}\right)^2 - 4 \frac{A_2}{2\gamma^2} [(A_2 - A_1) \ln \gamma - \theta + 1]}}{\frac{2A_2}{2\gamma^2}}$$

به یک معادله درجه دوم رسیدیم که از طریق

$\Delta = 0$ آن را حل می‌کنیم برای حالت تشدید داریم:

، لذا خواهیم داشت:

$$Z = \frac{-\left(A_1 + \frac{A_2}{2}\right) \frac{1}{\gamma}}{\frac{A_2}{\gamma^2}} = -\left(A_2 + \frac{A_2}{2}\right) \frac{\gamma}{A_2}$$

$$\frac{\dot{\theta}}{\theta} + \frac{\alpha}{3} = \frac{d \ln \theta}{dt} + \frac{\alpha}{3} = -\left(\frac{2A_1 + A_2}{2A_2}\right) \gamma$$

پس از جدا سازی متغیرها داریم:

$$\int \frac{d\theta}{\theta} = \int \left[-\left(A_1 + \frac{A_2}{2}\right) \frac{\gamma}{A_2} - \frac{\alpha}{3} \right] dt$$

$$\ln \theta = -\left[\left(A_1 + \frac{A_2}{2}\right) \frac{\gamma}{A_2} + \frac{\alpha}{3} \right] t + c_1$$

در نهایت θ بر حسب متغیرهای A بدست می‌آید:

$$\theta = C_1 e^{-\left[\left(A_1 + \frac{A_2}{2}\right) \frac{\gamma}{A_2} + \frac{\alpha}{3}\right] t}$$

توان ϵ را ساده می‌کنیم و λ می‌نامیم:

$$\left(A_1 + \frac{A_2}{2} \right) \frac{\gamma}{A_2} = \left(\frac{2A_1 + A_2}{2A_2} \right) \gamma \quad (4)$$

$$= \frac{2A_1 + A_1 - 1}{2A_1 - 2} = \frac{3A_1 - 1}{2A_1 - 2}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \lambda = \left(\frac{3A_1 - 1}{2A_1 - 2} \right) \gamma + \frac{\alpha}{3} \\ \lambda = \left(\frac{3A_1 - 1}{A_1 - 1} \right) \frac{\gamma}{2} + \frac{\alpha}{3} \end{array} \right. \quad (5)$$

رابطه ۵ یک رابطه اصلی است.

و حال λ را محاسبه می‌کنیم:

$$\theta_1 = (C_1 + D_1 t) e^{-\lambda t}$$

$$\frac{3A_1 - 1}{A_1 - 1} = \frac{3 \left(\frac{9\gamma^2 + \alpha^2 - 6\alpha\gamma}{27\gamma^2} \right) - 1}{\frac{9\gamma^2 + \alpha^2 - 6\alpha\gamma}{27\gamma^2} - 1}$$

$$\begin{cases} (C_1 + D_1 t_0) e^{-\lambda t_0} = 0 \\ [D_1 - \lambda(C_1 + D_1 t_0)] e^{-\lambda t_0} = \omega_0 \end{cases} \rightarrow C_1 = -D_1 t_0$$

$$[D_1 - \lambda(-D_1 t_0 + D_1 t_0)] e^{-\lambda t_0} = \omega_0 \rightarrow D_1 = \omega_0 e^{\lambda t_0}$$

$$C_1 = -\omega_0 e^{\lambda t_0} = \omega_0$$

$$[D_1 - \lambda(-D_1 t_0 + D_1 t_0)] e^{-\lambda t_0} = \omega_0 \rightarrow D_1 = \omega_0 e^{\lambda t_0}$$

$$C_1 = -\omega_0 e^{\lambda t_0} t_0$$

$$\theta_1 = [-\omega_0 e^{\lambda t_0} t_0 + \omega_0 e^{\lambda t_0} t] e^{-\lambda t}$$

$$\theta_1 = \omega_0 (t - t_0) e^{-\lambda(t-t_0)} \quad (۶)$$

رابطه ۶ یک رابطه اصلی است و با اعمال شرایط مرزی رادر ناحیه (II) بدست می آوریم:

$$\theta_2 = (C_2 + D_2 t) e^{-\lambda t}$$

$$\begin{cases} (C_2 + D_2 t_1) e^{-\lambda t_1} = \theta_{\max} \rightarrow C_2 = \theta_{\max} e^{+\lambda t_1} - D_2 t_1 \\ [D_2 - \lambda(C_2 + D_2 t_1)] e^{-\lambda t_1} = 0 \end{cases}$$

$$D_2 = \lambda(\theta_{\max} e^{\lambda t_1} - D_2 t_1 + D_2 t_1)] e^{-\lambda t_1} = 0$$

$$D_2 = \lambda \theta_{\max} e^{\lambda t_1}$$

$$C_2 = \theta_{\max} e^{\lambda t_1} - \lambda \theta_{\max} e^{\lambda t_1} t_1 = \theta_{\max} (1 - \lambda t_1) e^{\lambda t_1}$$

$$\theta_2 = [\theta_{\max} (1 - \lambda t_1) e^{\lambda t_1} + \lambda \theta_{\max} e^{\lambda t_1} t] e^{-\lambda t}$$

$$\theta_2 = \theta_{\max} [1 + \lambda(t - t_1)] e^{-\lambda(t-t_1)} \quad (۷)$$

مانند ناحیه های قبلی با اعمال شرایط مرزی رادر ناحیه (III) بدست می آوریم:

$$\theta_3 = (C_3 + D_3 t) e^{-\lambda t}$$

$$\frac{3A_1 - 1}{A_1 - 1} = \frac{27\gamma^2 + 3\alpha^2 - 18\alpha\gamma - 27\gamma^2}{27\gamma^2} = \frac{9\gamma^2 + \alpha^2 - 6\alpha\gamma - 27\gamma^2}{27\gamma^2}$$

$$\frac{3\alpha^2 - 18\alpha\gamma}{\alpha^2 - 6\alpha\gamma - 18\gamma^2} = \frac{3\alpha(\alpha - 6\gamma)}{(\alpha - 3\gamma)^2 - 27\gamma^2}$$

$$\frac{3A_1 - 1}{A_1 - 1} \gamma + \frac{\alpha}{3} = \frac{3\alpha^2 - 18\alpha\gamma}{2(\alpha^2 - 6\alpha\gamma - 18\gamma^2)} \gamma + \frac{\alpha}{3}$$

بنابراین λ به صورت زیر بدست می آید:

$$\lambda = \frac{3\alpha^2\gamma - 24\alpha\gamma^2 + 2\frac{\alpha^3}{3}}{2(\alpha^2 - 6\alpha\gamma - 18\gamma^2)}$$

$$\lambda = \frac{3\alpha^2\gamma - 24\alpha\gamma^2 + 2\frac{\alpha^3}{3}}{2(\alpha^2 - 6\alpha\gamma - 18\gamma^2)}$$

$$= \frac{\alpha(\alpha\gamma - 24\gamma^2 + \frac{\alpha^2}{3})}{\alpha^2 - 6\alpha\gamma - 18\gamma^2}$$

$$\lambda = \frac{-3\alpha^2\gamma - 90\alpha\gamma^2 + 2\alpha^3}{6\alpha^2 - 36\alpha\gamma - 198\gamma^2}$$

θ در چهار ناحیه به صورت زیر خواهد بود:

$$\begin{cases} \theta_1 = (C_1 + D_1 t) e^{-\lambda t} \\ \theta_2 = (C_2 + D_2 t) e^{-\lambda t} \\ \theta_3 = (C_3 + D_3 t) e^{-\lambda t} \\ \theta_4 = (C_4 + D_4 t) e^{-\lambda t} \end{cases}$$

شرایط مرزی رادر چهار ناحیه می نویسیم:

$$\begin{cases} \theta_1(t=t_0) = 0, & \dot{\theta}_1(t=t_0) = \omega_0 \\ \theta_2(t=t_1) = \theta_{\max}, & \dot{\theta}_2(t=t_1) = 0 \\ \theta_3(t=t_2) = 0, & \dot{\theta}_3(t=t_2) = -\omega_0 \\ \theta_4(t=t_3) = -\theta_{\max}, & \dot{\theta}_4(t=t_3) = 0 \end{cases}$$

با اعمال شرایط مرزی رادر ناحیه (I) بدست می آوریم:

سرعت را از معادله (۱۱) به کمک مقادیر ثابت در پیوست به دست می‌آوریم و با انتگرال‌گیری از آن می‌توانیم X را داشته باشیم، ضمن اینکه با مشتق‌گیری از V می‌توانیم شتاب سیستم را در هر ناحیه محاسبه کنیم.

۴-۵ محاسبه میدان مغناطیسی

در ابتدا با اعمال میدان الکتریکی گشتاوری ایجاد شد و جهتی را در فضا گزینش کردیم:

$$\tau = PE \sin \theta$$

حال می‌خواهیم میدان مغناطیسی را اعمال کنیم و سیستم را بچرخانیم. در شرایطی که ماکزیمم زاویه انحراف $6^\circ (\pi/30)$ باشد:

$$\sin \theta \approx \theta \approx 6^\circ$$

میدان مغناطیسی بر میدان الکتریکی عمود است.

$$pE \sin \theta = \mu_{Fe} B \sin 90$$

$$pE (\pi/30) = \mu_{Fe} B$$

$$B = \frac{pE_0 (\pi/30)}{\mu_{Fe}} \quad (12)$$

۴-۶ محاسبه ممان مغناطیسی اتم آهن

آهن دارای ۲۶ الکترون است که به دور هسته می‌چرخند. ۱۸ عدد از این الکترون‌ها ساختار الکترونی یک اتم آرگون را تشکیل می‌دهند. یعنی در ترازهای انرژی کاملاً پر شده قرار دارند. ۶ الکترون دیگر در تراز δ واقع شده‌اند در حالی که تراز δ ظرفیت ۱۰ الکترون را دارد. بنابراین ۴ فضای خالی الکترون دارد و این دلیل ممان مغناطیسی قوی اتم‌های آهن می‌باشد.

M_e جرم الکترون، h ثابت پلانک و e بار الکترون می‌باشد:

$$\mu_{Fe} = 4\mu_B$$

$$\begin{cases} (C_3 + D_3 t_2) e^{-\lambda t_2} = 0 \rightarrow C_3 = -D_3 t_2 \\ [D_3 - \lambda(C_3 + D_3 t_2)] e^{-\lambda t_2} = -\omega_0 \\ [D_3 - \lambda(-D_3 t_2 + D_3 t_2)] e^{-\lambda t_2} = -\omega_0 \rightarrow D_3 = -\omega_0 e^{\lambda t_2} \\ C_3 = \omega_0 t_2 e^{\lambda t_2} \\ \theta_3 = [\omega_0 t_2 e^{\lambda t_2} - \omega_0 e^{\lambda t_2} t] e^{-\lambda t} \\ \theta_3 = -\omega_0 (t - t_2) e^{-\lambda(t-t_2)} \end{cases} \quad (8)$$

در ناحیه (IV) با اعمال شرایط مرزی θ بدست می‌آید:

$$\begin{cases} \theta_4 = (C_4 + D_4 t) e^{-\lambda t} \\ \begin{cases} (C_4 + D_4 t_3) e^{-\lambda t_3} = -\theta_{\max} \rightarrow C_4 = -\theta_{\max} e^{\lambda t_3} - D_4 t_3 \\ [D_4 - \lambda(C_4 + D_4 t_3)] e^{-\lambda t_3} = 0 \\ [D_4 - \lambda(-\theta_{\max} e^{\lambda t_3} - D_4 t_3 + D_4 t_3)] e^{-\lambda t_3} = 0 \\ D_4 = -\lambda \theta_{\max} e^{\lambda t_3} \\ C_4 = -\theta_{\max} e^{\lambda t_3} + \lambda \theta_{\max} t_3 e^{\lambda t_3} \end{cases} \\ \theta_4 = [-\theta_{\max} e^{\lambda t_3} + \lambda \theta_{\max} t_3 e^{\lambda t_3} - \lambda \theta_{\max} e^{\lambda t_3} t] e^{-\lambda t} \\ \theta_4 = -\theta_{\max} [1 + \lambda(t - t_3)] e^{-\lambda(t-t_3)} \end{cases} \quad (9)$$

اکنون که از معادله دیفرانسیل (۴) توانستیم θ را برای چهار ناحیه به دست آوریم، می‌توانیم با استفاده از این نتیجه میزان جابه‌جائی، سرعت و شتاب را در هریک از نواحی برای سیستم محاسبه کنیم. می‌دانیم که حرکت انتقالی سیستم ناشی از نیروی $F_R \sin \theta$ می‌باشد. بنابراین داریم:

$$F_R \sin \theta = -ma \quad (10)$$

در ناحیه اول حرکت به سمت (جهت (-) محور X) است.

$$F_R \sin \theta = -m_T \frac{dV}{dT} \Rightarrow V = \frac{\rho \sigma L^2}{2M_T} \int \ddot{\theta} \theta dT \quad (11)$$

M_T : جرم کل سیستم می‌باشد.

$$M_T = M_{Fe} + M_{nanotube} + M_F$$

در اینجا ω را 10^2 اختیار می‌کنیم، خواهیم داشت:

$$\Delta t = 0.1 \times 10^3 \times e = 0.27 \times 10^{-3} \quad (15)$$

$$\lambda = \frac{1}{\Delta t} \Rightarrow \lambda = 3.7 \times 10^3 \quad (16)$$

۳-۸- محاسبه $\Delta t'$

بازه زمانی در ناحیه (۱) و (۳) را با Δt نشان دادیم در نواحی (۲) و (۴) این بازه زمانی را با $\Delta t'$ نمایش

می‌دهیم و با توجه به اینکه $\rho = \rho_0 \frac{\Delta t'}{\Delta t}$ بازه زمانی

که انتخاب می‌کنیم میزان چگالی سیال را در بازه‌های چهارگانه تحت تأثیر قرار می‌دهد. مانند حرکت در باتلاق که هرچه بیشتر دست و پا بزنیم سریع‌تر فرو می‌رویم، گویا چگالی باتلاق کمتر می‌شود. در صورتی که اگر ساکن باشیم یعنی سرعت کمتر داشته باشیم چگالی باتلاق بیشتر خواهد بود و کمتر فرو می‌رویم. با توجه به رابطه (۱۰) که سرعت سیستم را در چهار ناحیه حرکت می‌دهد، هرچه چگالی سیال بیشتر باشد سرعت پیش روی (در جهت (-) یا (+)) بیشتر خواهد بود زیرا نیروی انتقالی که $-F_R \sin \theta$ می‌باشد با ρ رابطه مستقیم دارد:

$$F_R = -\frac{\rho \sigma L^2}{2} \ddot{\theta}$$

بنابراین رابطه $\rho = \rho_0 \frac{\Delta t'}{\Delta t}$ نشان می‌دهد که

وقتی $\Delta t' > \Delta t$ باشد در این نواحی چگالی کمتر

خواهد بود در نتیجه در بازه زمانی Δt جابه‌جایی کمتری در راستای X خواهیم داشت. پس با تنظیم بازه‌های زمانی در ۴ ناحیه

می‌توانیم میزان جابه‌جایی سیستم را کنترل کنیم. میزان جابه‌جایی سیستم را در شرایطی بررسی خواهیم کرد که:

$$\frac{\Delta t}{\Delta t'} = 1, 2, 3$$

مسئلاً شرایطی مطلوب‌تر خواهد بود که در زمان مشخص جابه‌جایی بیشتری را در جهت (+) محور (X)

$$\mu_B = -\frac{eh}{4m_e c}$$

مگنتون بور برابر است با: $\mu_B = 9.27 \times 10^{-24} \text{ Am}^2$ در نتیجه ممان مغناطیسی اتم آهن برابر با مقدار زیر خواهد بود

$$\mu_{Fe} = 3.708 \times 10^{-25} \quad (13)$$

در حالت کلی ممان مغناطیسی اتم‌های آهن را شکل ساختار تعیین می‌کند.

۴-۷- محاسبه $\Delta T, \lambda$

برای به‌دست آوردن ΔT در ناحیه (I) از شرایط مرزی استفاده می‌کنیم. $\Delta t = t_1 - t_0$

در ناحیه اول در لحظه $t = t_1$ روابط به این شکل خواهد بود:

$$t = t_1 \Rightarrow \dot{\theta}_1 = 0$$

با توجه به معادله (۶) داریم:

$$\theta_1 = \omega_0(t - t_0)e^{-\lambda(t-t_0)} = \omega_0 \Delta T e^{-\lambda \Delta t}$$

$$\dot{\theta}_1 = e^{-\lambda \Delta t} (1 - \lambda(\Delta t)) = 0$$

$$\begin{cases} e^{-\lambda \Delta t} = 0 \\ (1 - \lambda(\Delta t)) = 0 \Rightarrow \Delta t = \frac{1}{\lambda} \end{cases}$$

با جایگذاری Δt از رابطه قبل خواهیم داشت:

$$\theta_1 = \omega \Delta t e^{-\frac{1}{\Delta t} \Delta t}$$

$$\Delta t = \theta_1 \omega e \quad (14)$$

با توجه به رابطه (۱۴) Δt رابطه مستقیم با فرکانس اعمال شده دارد. ضمن اینکه ماکزیمم θ می‌تواند ۰/۱ رادیان باشد تا تقریب زده شده برای حل معادله دیفرانسیل (۴) در مورد زوایای کوچک خدشه‌دار نشود.

$$\theta_{\max} = 0.1 \text{ (درجه)} = 6$$

ω هم می‌تواند مقادیر مختلفی اختیار کند که

شرط زیر برای جرم و شعاع مولکول سنگین بر حسب I به دست می آید:

$$(9.275 \times 10^{-26} + 0.4m_F)R_F^2 = I - 4.94 \times 10^{-39} \quad (19)$$

یعنی وقتی I کل را محاسبه کردیم، می توانیم جرم و شعاع مولکول سنگین را حدس بزنیم.

۴-۱۱- محاسبه α, β, γ, I

فرکانس خاصی را در نظر می گیریم: مثلاً $w = 10^3$ با توجه به دو شرطی که در حل معادله دیفرانسیل (۴) که در زیر مشاهده می کنید:

$$\theta(\ddot{\theta} + \alpha\dot{\theta} + \omega_0^2\theta) = \beta$$

و از آنها استفاده شد می توانیم به مقداری برای γ ، β و I برسیم.

$$\begin{cases} \omega^2 = \frac{\alpha^2}{3} \\ \gamma^3 = \beta + \frac{\alpha^3}{27} \end{cases} \quad (20) \text{ و } (21)$$

- محاسبه α

$$\omega^2 = \frac{\alpha^2}{3} \Rightarrow \alpha = 1.73 \times 10^3 \quad (22)$$

$$\omega = 10^3$$

- محاسبه γ

در قسمت های قبل به دست آوردیم $\lambda = \frac{1}{\Delta t}$ با

توجه به ماکزیمم زاویه انحراف Δt به دست آمد

و λ معلوم شد،

$$\lambda = 3.72 \times 10^3 \quad (16)$$

اگر در فرمول (۵) به جای α مقدارش را جایگزین کنیم مقدار γ به دست می آید:

$$\lambda = \frac{(3A-1)}{2A_1-2} \gamma + \frac{\alpha}{3} = \frac{\alpha(-3\alpha\gamma - 90\gamma^2 + 2\alpha^2)}{6\alpha^2 - 36\alpha\gamma - 108\gamma^2}$$

مقدار λ را نیز جایگزین می کنیم.

به همراه داشته باشد.

۴-۹- شرطی برای لختی دورانی

در فرکانس طبیعی سیستم در مخرج کسر نباید صفر یا منفی داشته باشیم، بنابراین طبق رابطه خواهیم داشت:

$$\omega_0^2 = \frac{pE_0}{I_0 - \frac{\rho\sigma L^3}{4}} \Rightarrow I_0 - \frac{\rho\sigma L^3}{4} > 0$$

$$I_0 > \frac{\rho\sigma L^3}{4}$$

براساس مقادیر ثابت در پیوست محدوده لختی دورانی مشخص می شود:

$$I_0 > 2.56 \times 10^{-38} \quad (17)$$

۴-۱۰- شرطی برای جرم و شعاع

لختی دورانی را نسبت به مرکز جرم سنگین می نویسیم.

(۱۸)

$$I = \frac{2}{5}m_F R_F^2 + \frac{1}{3}m_{\text{nonorube}} L^2 + m_{\text{nanorube}} R_F^2 + \frac{7}{5}m_{Fe} R_{Fe}^2 + m_{Fe} L^2 + m_{Fe} R_F^2$$

ممان اینرسی جرم سنگین نسبت به مرکز خودش:

$$\frac{2}{5}m_F R_F^2$$

ممان اینرسی نانولوله نسبت به مرکز مولکول سنگین:

$$\frac{7}{5}m_{Fe} R_{Re}^2 + m_{Fe} L^2 + m_{Fe} R_F^2$$

بنابراین ممان اینرسی کل به صورت زیر است:

$$I = \frac{2}{5}m_F R_F^2 + 4.93 \times 10^{-39} +$$

$$(m_{\text{nanorube}} + m_{Fe})R_F^2 + 26.16 \times 10^{-42}$$

$$I = 4.94 \times 10^{-39} + (9.275 \times 10^{-26} + 0.4m_F)R_F^2$$

جدول (۱): تغییر پارامترها در فرکانس های مختلف

\square (HZ)	Δt (s)	λ ($\frac{1}{s}$)	α (HZ)	γ	β	I
10^3	0.27×10^{-3}	3.72×10^3	1.73×10^3	206.2	183.2×10^6	0.262×10^{-34}
10^4	0.27×10^{-4}	3.72×10^4	1.73×10^4	2062.66	183.2×10^9	0.262×10^{-36}
10^5	0.27×10^{-5}	3.72×10^5	1.73×10^5	2066.6	183.2×10^{12}	0.278×10^{-37}
10^6	0.27×10^{-6}	3.72×10^6	1.73×10^6	206266	183.2×10^{15}	0.256×10^{-37}

$$I = 0.262 \times 10^{-34} \quad (25)$$

اگر این نتیجه را در قسمت شرط برای جرم و شعاع مولکول

سنگین (۹۱) وارد کنیم خواهیم داشت:

$$(9.275 \times 10^{26} + 0.4m_F)R_F^2 = 0.262 \times 10^{-34} - 4.94 \times 10^{-39} = 0.262 \times 10^{-34}$$

$$(9.275 \times 10^{26} + 0.4m_F)R_F^2 = 0.262 \times 10^{-34}$$

بنابراین می‌توانیم نتایج را در جدول زیر خلاصه کنیم. ضمن اینکه در فرکانس های دیگر نیز این پارامترها را به دست می‌آوریم. با توجه به شرطی که برای I به دست آوردیم.

$$I > 2.56 \times 10^{-38}$$

مقادیر به دست آمده برای I در جدول (۱) نشان می‌دهد که این فرکانس‌ها مجاز هستند.

۵- نتیجه گیری

با ساختن یک نانو ربات به وسیله نانو لوله کربنی و اتصال دو سر آن به مولکول سنگین و نانوذرات آهن می‌توانیم داروی موردنظر را در مولکول سنگین قرار داده و به وسیله میدان‌های الکتریکی و مغناطیسی معادله حرکت سیستم را در دست بگیریم و سرعت و جابه‌جائی آن را تنظیم کنیم. این نانوربات چون قابل کنترل است می‌تواند به گونه‌ای هدایت شود که درست در محل موردنظر قرار گرفته و با تغییر دما مولکول سنگین باز شده و دارو را تخلیه کند. بنابراین دیگر سلول‌ها تحت تأثیر این دارو قرار نمی‌گیرند و تخریب نمی‌گردند. با محاسبه معادله حرکت در

$$3.72 \times 10^3 = .$$

$$\frac{1.73 \times 10^3 (-3 \times 1.73 \times 10^3 \gamma - 90\gamma^2 + 2(1.73 \times 10^3)^2)}{6(1.73 \times 10^3)^2 - 36(1.73 \times 10^3)\gamma - 108\gamma^2}$$

حل این رابطه به یک معادله درجه ۲ می‌انجامد که یکی از ریشه‌ها (-) می‌شود و قابل قبول نیست. ریشه دیگر همان γ خواهد بود.

$$\gamma_1 = -1109.04$$

ق.ق.غ

$$\gamma_2 = 206.266$$

ق.ق

(۲۳)

- محاسبه β

از رابطه ۲۱ داریم:

$$\gamma^3 = \beta + \frac{\alpha^3}{27}$$

با داشتن γ و α می‌توانیم β را محاسبه کنیم.

$$\gamma = 206.26$$

$$\Rightarrow (206.26)^3 = \beta + \frac{(1.73 \times 10^3)^3}{27} \Rightarrow$$

$$\alpha = 1.73 \times 10^3$$

$$\beta = 183.2 \times 10^6$$

(۲۴)

- محاسبه I

I را می‌توانیم از رابطه β به دست آوریم.

$$\beta = \frac{m_{Fe}\beta_0 / 2\Delta t}{I_0 - \frac{\rho\sigma L^3}{4}}$$

$$= 183.2 \times 10^6 = \frac{9.27 \times 10^{-26} \times 2 / 8 \times 10^{-5} / 2 \times 0.27 \times 10^{-3}}{I_0 - \frac{1000 \times 2.58 \times 10^{-6} \times 1.68 \times 10^{-8}}{4}}$$

Science, 263,160. DOI: 10.1126/science.8128245

[8] Iijima. S, 1991,Nature, 354 , 56. DOI: <https://doi.org/10.1038/354056a0>

[9] Ebbesen. T.W,1996,Carbon Nanotubes, Phys. Today,18 , <https://doi.org/10.1016/B978-012513920-5/50010-X>

[10] Jennifer Kahn.,2006, National Geographic,98.

[11] Zettl,S,1997, Carbon nano tubes-the route toward applications, Sience, 297, 787-793.

DOI: 10.1126/science.1060928

[12] RuffRs and lorents DC,1995,Mechanical and thermal properties of Carbon nanotubes, 925-930. DOI:10.1016/0008-6223(95)00021-5

[13] Treacy, M.M.J, Ebbesen, T.W. Gibson, S, M.,1996, modulus obserred for individual carbon nanorubes. Nature ,381, 678.

[14] Kong,G, Franklin.N, Zhae.C, Chapline.M,Peng.H,Cho, Dai.F,2000, Science ,287,122.

[15] N. Mowen , C. Chongxiao et al., mechanical and thermal properties of Carbon nanotubes fibers under tension–torsion loading, 2022, 712-720. DOI:

<https://doi.org/10.1039/D2RA05360H>

[16] Ebbesen .T.W,1996, Carbon Nanotubes,Phys. Today,26.

[17] Golestanian, Nematullah, Bahar, Mahmoud, 1999, Physics [translation], Academic Publishing Center, 14th edition.

[18] Requiicha. A.G,2003,Nanorobots, NEMS and Nanoassembly,vol, 91, NO. 11, 45-47. DOI: 10.1109/JPROC.2003.818333

[19] Whittingham. M,1994, Resent Advances in Rechargeable Li Batteries ,Solid state Ionics,69,402. DOI: 10.1016/j.nanoen.2017.01.028

[20] M.Gross,Travels to the Nanoworld, plenum,New York,67, 1999.

هر لحظه سرعت متفاوتی، با توجه به شرایط انتقال دارو، می توانیم به سیستم بدهیم. اگر سیستم بخواهد در درون خون جریان پیدا کند علاوه بر تغییر چگالی، مباحث دیگری نیز مطرح خواهد شد. مثلاً اینکه سیستم باید با موادی استتار شود که سلول اجازه ورود آن را بدهد و آن را مانند یک جسم خارجی، دفع نکند و با فیزیولوژی بدن سازگار باشد و یا اینکه خود جریان خون روی سرعت سیستم تاثیر می گذارد. در نهایت چنین سیستمی، درون هر سیالی که احتیاج به عملیات انتقال ماده ای در ابعاد نانو داشته باشد مفید واقع می شود.

مراجع

[1] M.S Dresselhaus, G. Dresselhaus, P. C. Eklund, Science of Fullerenes and Carbon Nanotube ,New York,Elsevier, 1st Edition - February 20, 1996.

[2] X.Li, W. E. Daniel, Z. Wei-Xian ,Zero-valnet Nanoparticles for Abatement of Environmental pollutants, Critical Reviews in Solid state and materials science, 31(4) : 111-112.DOI:10.1080/10408430601057611

[3] M. Hosseini, Hamidreza, [translator] and..., «Fundamentals of Nanotechnology», 2008, Kaush Qalam, first edition, 454.

[4] D.D. Awschalom, S. Von Molnar, first edition, UMI, Physics Properties of Nanometer-scale Magnets, 243, 1999,

[5] M. Tina, Z. Wei.Xian, Environmental Technologies at the nanoscale, Environmental science and Technology, 37(5), 2003, DOI: 10.1021/es0323998

[6] Nalwa H.S ,2000, Nanostructured Materials and Nanotechnology,Academic Press,Boston,65.

[7] Gref.R, Minamitake Y, Peracchia.M.T, Tru .B,1994 ,Biodegradable long-circulating polymeric nanoshers.